

GEOMETRIA 1

prof. Riccardo Piergallini

Secondo semestre (28 febbraio – 10 giugno 2011)

Registro delle lezioni

Lezione 1. (1° marzo, 2 ore)

Considerazioni sugli “assiomi” di Euclide: definizione di punti, linee e superfici (nozione intuitiva di dimensione, cf. definizione induttiva di Poincaré), definizione di rette e piani, definizione di rette parallele; postulati come criteri di costruzione (di segmenti, rette, circonferenze, movimenti rigidi), postulato delle parallele come criterio per la costruzione dell’intersezione tra due rette (formulazioni equivalenti); nozioni comuni riferite al processo di “misura” (uso dei movimenti rigidi, finitezza della misura).

Lezione 2. (2 marzo, 2 ore)

Considerazioni sugli assiomi di Hilbert. Assiomi di appartenenza, interpretazione insiemistica. Assiomi di ordinamento lineare, semirette e segmenti, orientazioni delle rette. Assioma di Pash, semipiani, semispazi, angoli e triangoli, orientazioni dei piani. Poligoni e poligoni, teorema di separazione per le poligoni chiuse semplici.

Lezione 3. (3 marzo, 2 ore)

Assioma delle parallele, vettori applicati e vettori liberi. Assiomi di completezza, struttura vettoriale reale sull’insieme dei vettori liberi. Gruppi delle traslazioni, dilatazioni, affinità. Ascisse sulla retta, coordinate affini nel piano e nello spazio. Componenti dei vettori liberi e operazioni in termini di componenti. Equazioni/parametrizzazioni di rette/piani, equazioni delle traslazioni/dilatazioni/affinità. Azione delle affinità sui triangoli. Assiomi di congruenza, misura di segmenti e angoli, distanza euclidea, isometrie e similitudini, congruenza come relazione indotta dal gruppo delle isometrie.

Lezione 4. (9 marzo, 2 ore)

Prodotto scalare (bilinearità, simmetria e positività), norma di un vettore, angolo tra vettori, condizione di ortogonalità e teorema di Pitagora. Prodotto vettoriale e prodotto misto, aree e volumi generati da vettori, condizioni di allineamento e complanarità. Angoli orientati, operazioni con gli angoli orientati e loro misura nel piano euclideo. Coordinate cartesiane ortogonali, componenti di vettori e operazioni in componenti. Modello “reale” dello spazio euclideo (costruzione dei numeri reali). Cenno ai modelli di geometrie non euclidee.

Lezione 5. (10 marzo, 2 ore)

Equazioni parametrica e cartesiana della retta nel piano, condizioni di parallelismo e ortogonalità, angolo tra due rette, distanza di un punto da una retta. Punto medio e asse di un segmento. Circonferenze nel piano euclideo, intersezioni con rette e condizione di tangenza. Trasformazioni geometriche del piano in coordinate, cambiamenti di coordinate, coordinate polari. Curve del secondo ordine nel piano euclideo, coniche non degeneri (ellissi, iperboli e parabole) come luoghi geometrici e loro equazioni canoniche, realizzazione delle coniche come sezioni piane di un cono circolare, eccentricità di una conica.

Lezione 6. (15 marzo, 2 ore)

Equazioni parametriche e cartesiane di rette e piani nello spazio euclideo, condizioni di parallelismo e ortogonalità, complanarità di rette nello spazio. Sfere nello spazio euclideo, intersezioni con piani e rette, condizione di tangenza. Trasformazioni geometriche dello spazio in coordinate, cambiamenti di coordinate, coordinate cilindriche e sferiche.

Lezione 7. (16 marzo, 2 ore)

Quadriche nello spazio euclideo, coni e cilindri, ellipsoidi/iperboloidi ottenuti come superfici di rotazione da ellissi/iperboli (e successive riscalature), paraboloidi ottenuti come superfici di traslazione da parabole. Intersezione di quadriche con rette e piani, quadriche ellittiche ed iperboliche (rigate).

Lezione 8. (22 marzo, 2 ore)

Campi, definizione e proprietà elementari. Campi dei numeri razionali e reali. Campo dei numeri complessi, rappresentazione nel piano di Gauss, teorema fondamentale dell'algebra, radici dell'unità. Spazi vettoriali, definizione, proprietà elementari ed esempi (lo spazio dei vettori liberi, spazi vettoriali numerici).

Lezione 9. (23 marzo, 2 ore)

Sottospazi vettoriali, sottospazio generato da un sottoinsieme, combinazioni lineari. Insiemi di generatori, indipendenza lineare, esistenza delle basi. Dimensione di uno spazio vettoriale, dimensione di sottospazi. Applicazioni lineari e isomorfismi.

Lezione 10. (24 marzo, 2 ore)

Immagine e nucleo di un'applicazione lineare, estensione lineare di un'applicazione definita su una base. Basi e coordinate lineari su uno spazio vettoriale. Intersezione e somma di sottospazi, relazione di Grassmann.

Lezione 11. (29 marzo, 2 ore)

Sottospazi trasversali e complementari, somma diretta. Prodotto di spazi vettoriali, isomorfismo tra prodotto e somma diretta. Quozienti di spazi vettoriali, teorema dell'omomorfismo, relazione tra la dimensione dell'immagine e quella del nucleo di un'applicazione lineare.

Lezione 12. (30 marzo, 2 ore)

Spazio duale, basi duali, isomorfismo con il duale nel caso finito dimensionale, applicazione trasposta. Annullatore di un sottospazio, equazioni di sottospazi in coordinate lineari, dualità lineare.

Lezione 13. (31 marzo, 2 ore)

Spazi di applicazioni lineari, espressione di un'applicazione lineare in coordinate lineari, endomorfismi e automorfismi, gruppo lineare generale. Forme bilineari su uno spazio vettoriale, forme bilineari simmetriche e antisimmetriche, forme quadratiche associate, forma polare.

Lezione 14. (5 aprile, 2 ore)

Matrici e applicazioni lineari, spazio delle matrici $m \times n$, prodotto righe per colonne e composizione di applicazioni lineari, matrici invertibili. Matrice trasposta e applicazione trasposta, proprietà delle trasposte rispetto alla moltiplicazione, matrici simmetriche e antisimmetriche. Rango per righe e per colonne.

Lezione 15. (6 aprile, 2 ore)

Operazioni elementari sulle righe, matrici a gradini, metodo di eliminazione di Gauss, determinazione del rango e dell'inversa. Sistemi lineari, rango e dimensione dello spazio delle soluzioni, teorema di Rouché-Capelli, risoluzione dei sistemi lineari col metodo di Gauss.

Lezione 16. (7 aprile, 2 ore)

Determinanti, proprietà elementari, teorema di Binet, criterio di invertibilità, teorema di Lapla-

ce, formula per l'inversa. Risoluzione dei sistemi lineari con l'utilizzo dei determinanti, regola di Cramer.

Lezione 17. (12 aprile, 2 ore)

Forme bilineari in coordinate, rappresentazione matriciale delle forme bilineari, matrici congruenti. Rango di una forma bilineare, diagonalizzazione delle forme bilineari simmetriche, riduzione a forma diagonale con il metodo di eliminazione simultanea. Forme bilineari reali, teorema di Sylvester, positività. Forme bilineari complesse.

Lezione 18. (13 aprile, 2 ore)

Operatori lineari in coordinate, rappresentazione matriciale, matrici coniugate. Determinante di un operatore lineare, orientazioni di spazi vettoriali reali. Sottospazi invarianti, autovalori e autovettori, autospazi.

Lezione 19. (14 aprile, 2 ore)

Equazione caratteristica di un operatore lineare. Molteplicità algebrica e geometrica di un autovalore, criteri di triangolarizzazione e diagonalizzazione di endomorfismi, cenno alla forma normale di Jordan.

Lezione 20. (19 aprile, 2 ore)

Spazi affini, vettori applicati e vettori liberi, traslazioni e dilatazioni, dimensione di uno spazio affine. Spazi affini numerici. Sottospazi affini, giacitura di un sottospazio, sottospazio passante per un punto con giacitura data. Sottospazi paralleli, incidenti, sghembi.

Lezione 21. (20 aprile, 2 ore)

Sottospazio affine generato da un sottoinsieme, relazione di Grassmann affine. Teoremi di Talete e Desargues. Semispazi, segmenti e convessi in spazi affini reali, involucro convesso.

Lezione 22. (27 aprile, 2 ore)

Applicazioni affini, conservazione del parallelismo. Applicazioni affini in coordinate affini. Isomorfismi affini, indipendenza affine, classificazione degli spazi affini in base alla dimensione. Gruppo delle affinità, sottogruppo delle traslazioni, sottogruppi di isotropia dei punti.

Lezione 23. (28 aprile, 2 ore)

Riferimenti affini, coordinate affini, cambiamenti di coordinate affini. Equazioni cartesiane e parametriche di sottospazi affini, condizioni di parallelismo. Trasformazioni affini ed equivalenza affine. Affinità negli spazi affini numerici. Equivalenza affine di sottoinsiemi di uno spazio affine, invarianti affini. Classificazione affine dei sottospazi affini.

Lezione 24. (3 maggio, 2 ore)

Quadriche affini, riduzione al caso delle ipersuperfici quadriche, rango di una ipersuperficie una quadrica e della quadrica all'infinito associata. Equazioni canoniche, riduzione a forma canonica con il metodo di eliminazione simultanea di Gauss.

Lezione 25. (4 maggio, 2 ore)

Quadriche reali, segnatura di una ipersuperficie quadrica reale e della quadrica all'infinito associata. Classificazione affine delle quadriche reali e complesse. Coniche e quadriche nel piano/spazio euclideo.

Lezione 26. (5 maggio, 2 ore)

Spazi proiettivi, dimensione, spazi proiettivi numerici. Sottospazi proiettivi, relazione di Grassmann proiettiva, sottospazi incidenti e sghembi. Applicazioni proiettive e isomorfismi proiettivi. Trasformazioni proiettive ed equivalenza proiettiva. Dualità proiettiva, sistemi lineari e fasci di iperpiani,

Lezione 27. (10 maggio, 2 ore)

Spazi proiettivi e spazi affini, completamento proiettivo di uno spazio affine, completamento proiettivo di spazi affini numerici. Sottospazi affini e loro completamenti proiettivi, affinità e proiettività. Teorema di Desargues proiettivo.

Lezione 28. (12 maggio, 2 ore)

Insiemi proiettivamente indipendenti e in posizione generale. Riferimenti proiettivi, punti base e punto unità, coordinate omogenee, cambiamenti di coordinate omogenee. Riferimenti proiettivi e riferimenti affini. Equazioni parametriche e omogenee di sottospazi proiettivi, omogeneizzazione di un'equazione affine. Trasformazioni proiettive ed equivalenza proiettiva. Gruppo delle proiettività. Proiettività negli spazi proiettivi numerici.

Lezione 29. (13 maggio, 2 ore)

Quadriche proiettive, riduzione al caso delle ipersuperfici quadriche. Parte affine di una ipersuperficie quadrica proiettiva, completamento proiettivo di una ipersuperficie quadrica affine. Sistemi lineari e fasci di ipersuperfici quadriche proiettive, coniche degeneri in un fascio di coniche. Quadriche non singolari, singolari, e degeneri. Sottospazio delle singolarità di una quadrica, coniche degeneri. Polarità indotta da una ipersuperficie quadrica, sottospazio delle singolarità, iperpiani tangenti. Riduzione di una quadrica a forma canonica, classificazione proiettiva delle quadriche reali e complesse.

Lezione 30. (17 maggio, 2 ore)

Spazi vettoriali euclidei, prodotti scalari, disuguaglianza di Cauchy-Schwarz, norma associata a un prodotto scalare, misura degli angoli. Ortogonalità, sottospazi ortogonali, proiezioni ortogonali, riflessioni, dualità euclidea. Basi ortonormali, metodo di ortonormalizzazione di Gramm-Schmidt.

Lezione 31. (19 maggio, 2 ore)

Applicazioni lineari isometriche, isometrie, classificazione degli spazi vettoriali euclidei, coordinate ortogonali, volume euclideo. Automorfismi isometrici, gruppi ortogonali, gruppi ortogonali speciali. Forma canonica di un automorfismo isometrico, rotazioni e riflessioni. Similitudini lineari.

Lezione 32. (24 maggio, 2 ore)

Operatori simmetrici, teorema spettrale, diagonalizzazione ortogonale di forme bilineari simmetriche. Spazi vettoriali euclidei complessi, forme sesquilineari e forme hermitiane, prodotti hermitiani.

Lezione 33. (25 maggio, 2 ore)

Estensione agli spazi vettoriali euclidei complessi dei risultati visti nel caso reale. Automorfismi unitari, operatori hermitiani, teorema spettrale complesso. Spazi euclidei, misura di segmenti e angoli, metrica euclidea. Sottospazi euclidei, ortogonalità, proiezioni ortogonali, riflessioni.

Lezione 34. (26 maggio, 2 ore)

Trasformazioni euclidee, isometrie e similitudini. Riferimenti ortogonali, coordinate ortogonali, equazioni di sottospazi, condizioni di ortogonalità, isometrie in coordinate. Equivalenza euclidea, proprietà metriche e proprietà simili.

Lezione 35. (31 maggio, 2 ore)

Quadriche euclidee, riduzione a forma canonica, invarianti metrici, classificazione euclidea delle quadriche.